

SOUTENANCE D'HABILITATION UNIVERSITAIRE

Présentée par :

Nabil BEN SAID AMRANI

Enseignant Chercheur à l'ENSA de Tanger

Sous le thème :

« Modélisation non linéaire des systèmes mécaniques et optimisation du contrôle en ligne des robots manipulateurs »

Spécialité : Mécanique et Systèmes Industriels

**Le 15/12/2023 à 16h00 à la Salle de Conférences Pr Otman Filali Meknassi
de l'ENSA de Tanger, devant le jury composé de :**

Pr. Driss SARSRI	ENSA de Tanger	Président/Rapporteur
Pr. Adel BOUAJAJ	ENSA de Tanger	Rapporteur
Pr. Omar AKOURRI	FST de Tanger	Rapporteur